

# Toky v sítích

Zdeněk Hanzálek a Přemysl Šůcha

hanzalek@fel.cvut.cz

ČVUT FEL Katedra řídicí techniky

4. dubna 2010

## 1 Toky

- Problém maximálního toku
  - Ford-Fulkersonův Algoritmus
  - Problém minimálního řezu
  - Celočíselnost
- Rozhodovací problém přípustného toku v síti
  - Nalezení počátečního přípustného toku pro Ford-Fulkersonův alg.
- Nejlevnější tok v síti

## 2 Párování

- Maximální párování v bipartitním grafu
- Přiřazovací úloha - Nejlevnější perfektní párování v úplném bipart. gr.
  - Maďarský algoritmus

## 2 Multikomoditní toky

- Nejlevnější multikomoditní toky v síti

## Co je síť

Jako síť bývá označována pětice  $(G, l, u, s, t)$  kde  $G$  je orientovaný graf s hranami o horním omezení  $u : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  a dolním omezení  $l : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  a dvěma vrcholy  $s$  (zdroj) a  $t$  (spotřebič).

## Tok

Tok v síti  $G$  je takové ohodnocení hran  $f : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$ , kde pro každý vrchol  $v \in V(G) \setminus \{s, t\}$  platí Kirchhoffův zákon 
$$\sum_{e \in \delta^-(v)} f_e = \sum_{e \in \delta^+(v)} f_e.$$

## Přípustný tok

Pro přípustný tok platí  $f_e \in \langle l_e, u_e \rangle$ .

Přípustný tok nemusí existovat, pokud  $l_e > 0$ .

## Maximální tok

Je dána usp. pětice  $(G, l, u, s, t)$ . Úkolem je najít takový **přípustný tok**  $f$  od zdroje ke spotřebiči, že  $\sum_{e \in \delta^+(s)} f_e - \sum_{e \in \delta^-(s)} f_e$  je maximální (tj. chceme transportovat co nejvíce jednotek z  $s$  do  $t$ ).

$\delta^+(s)$  je množina hran opouštějících  $s$

$\delta^-(s)$  je množina hran vstupujících do  $s$  (ty často neuvažujeme).

**Příklad - dopravní úloha:** Maximální množství produktu má být dopraveno z  $s$  do  $t$ . Problém je popsán sítí (grafem) kde hrany grafu odpovídají dopravním linkám (úsekům potrubí, silnic, železnic, atd.) s příslušným horním a dolním omezením. Tok v hraně je ustálený a beze ztrát.

Reprezentujeme omezení:

- linka přepraví maximálně 10 jednotek
- linka přepraví minimálně 3 jednotky
- linka přepraví právě 20 jednotek

## Př. - Rozvrhování na paralelních procesorech s preempcí

Máme  $n$  **úkolů**, které je potřeba přiřadit na  $m$  **paralelních identických strojů** (procesorů). Každá úloha má svoji **dobu trvání**  $p_j$ , **termín dostupnosti**  $r_j$  a **termíny dokončení**  $d_j$ . Při přiřazování úkolů na procesory je povoleno úkoly **přerušovat**.

Příklad pro 3 paralelní identické procesory:

úkol	$T_1$	$T_2$	$T_3$	$T_4$
$p_j$	1.5	1.25	2.1	3.6
$r_j$	3	1	3	5
$d_j$	5	4	7	9

### Cíl

**Všechny úkoly přiřadit na procesory** tak, aby každý stroj vykonával v daný časový okamžik maximálně jednu úlohu a aby každá úloha byla v daný časový okamžik prováděna maximálně na jednom procesoru.

Formulujeme jako problém **maximálního toku**.

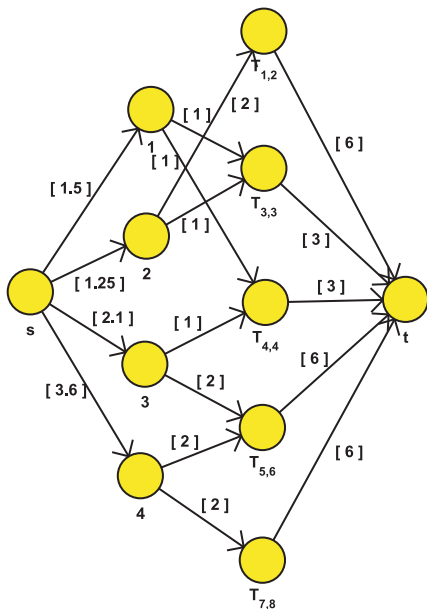
# Př. - Rozvrhování na paralelních procesorech s preempcí

pro 3 paralelní identické procesory

úkol	1	2	3	4
$p_j$	1.5	1.25	2.1	3.6
$r_j$	3	1	3	5
$d_j$	5	4	7	9

Vrcholy  $T_{1,2}$ ,  $T_{3,3}$ ,  $T_{4,4}$ ,  $T_{5,6}$  a  $T_{7,8}$  odpovídají časovým intervalům uvnitř kterých může být vykonána jedna podmnožina úloh (intervaly jsou dány hodnotami  $r$  a  $d$ ).

Například  $T_{1,2}$  odpovídá intervalu  $\langle 1, 3 \rangle$ ,  $T_{3,3}$  intervalu  $\langle 3, 4 \rangle$ .



# Formulace pomocí lineárního programování

$f_e \in \mathbb{R}_0^+$  je proměnná udávající tok hranou  $e \in E(G)$ .

$$\max \sum_{e \in \delta^+(s)} f_e - \sum_{e \in \delta^-(s)} f_e$$

$$\text{s.t. } \sum_{e \in \delta^-(v)} f_e = \sum_{e \in \delta^+(v)} f_e$$

$$l_e \leq f_e \leq u_e$$

$$v \in V(G) \setminus \{s, t\}$$

$$e \in E(G)$$

Všimněme si, že pro libovolnou množinu  $A$  obsahující zdroj  $s$  a neobsahující spotřebič  $t$  platí:

$$\sum_{e \in \delta^+(s)} f_e - \sum_{e \in \delta^-(s)} f_e = \sum_{e \in W^+(A)} f_e - \sum_{e \in W^-(A)} f_e.$$

Dů: jednoduše dokažte z platnosti Kirchhoffova zákona.

# Ford-Fulkersonův Algoritmus

Za průkopníky v oblasti toků v sítích jsou považováni L. R. Ford, Jr. a D. R. Fulkerson (na obrázku). Jejich jména nese neznámější **algoritmus na výpočet maximálního toku v síti**, který publikovali v roce 1956.





# Ford-Fulkersonův Algoritmus

Princip: Algoritmus je založen na **postupném zvětšování (zlepšování) toku** při zachování jeho přípustnosti.

## Hrany vpřed a vzad

Hranu nazveme *hranou vpřed*, je-li orientována ve směru průchodu cestou od zdroje ke spotřebiči. *Hrana vzad* je orientována proti směru průchodu.

## Zlepšující cesta

Zlepšující cesta vzhledem k toku  $f$  je taková **neorientovaná** cesta ze zdroje  $s$  ke spotřebiči  $t$ , jejíž každá hrana splňuje:

- je-li  $e$  hranou vpřed, pak  $f_e < u_e \dots$  tok můžeme zvětšit
- je-li  $e$  hranou vzad, pak  $f_e > l_e \dots$  tok můžeme zmenšit

## Kapacita zlepšující cesty

Kapacita zlepšující cesty je maximální hodnota  $\gamma$ , o kterou lze změnit tok na zlepšující cestě.

**Vstup:** Síť  $(G, l, u, s, t)$

**Výstup:** Maximální přípustný tok  $f$  z  $s$  do  $t$ .

- 1 Najdi přípustný tok  $f_e$  pro všechny  $e \in E(G)$
- 2 Najdi zlepšující cestu  $P$ . Pokud neexistuje, ukonči hledání.
- 3 Spočítej  $\gamma$ , kapacitu zlepšující cesty  $P$ . Zlepši tok z  $s$  do  $t$  a jdi na 2.

Na hranách vpřed zvýšíme tok o  $\gamma$  a na hranách vzad snížíme tok o  $\gamma$  - přípustnost toku i Kirchhoffův zákon tím zůstaly zachovány, ale celková velikost toku stoupla o  $\gamma$ .

Tuto cestu již nelze použít, jelikož v jedné hraně byl tok změně “nadoraz”.

Tok z  $s$  do  $t$  je **maximální** právě tehdy, když neexistuje zlepšující cesta.

# Hledání zlepšující cesty (značkovací procedura) pro Ford-Fulkersonův Algoritmus

**Vstup:** Síť  $(G, l, u, s, t)$ , přípustný tok  $f$

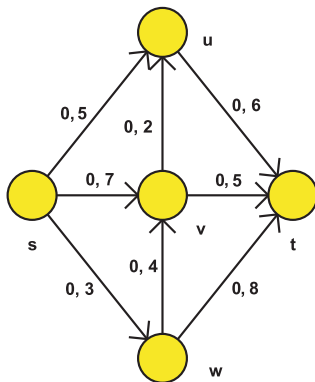
**Výstup:** Zlepšující cesta  $P$

- 1  $m_v = FALSE \forall v \in V(G)$ ,  $m_s = TRUE$  (označuj vrchol  $s$ )
- 2 Existuje-li  $e \in E(g)$  (přičemž  $v_i$  je počáteční a  $v_j$  je koncový vrchol hrany  $e$ ) taková, že platí  $m_i = TRUE$ ,  $m_j = FALSE$  a  $f_e < u_e$ , pak označujeme  $m_j = TRUE$ .
- 3 Existuje-li  $e \in E(g)$  (přičemž  $v_i$  je počáteční a  $v_j$  je koncový vrchol hrany  $e$ ) taková, že platí  $m_i = FALSE$ ,  $m_j = TRUE$  a  $f_e > l_e$ , pak označujeme  $m_i = TRUE$ .
- 4 Pokud byl označován  $t$ , hledání končí ( $P$  byla nalezena). Pokud nelze označit další vrchol,  $P$  neexistuje. V ostatních případech pokračuj body 2 a 3.

# Ford-Fulkersonův Algoritmus

## Příklad s nulovým dolním omezením toku

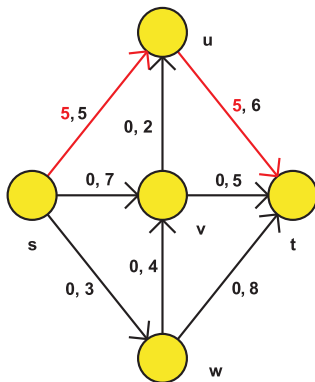
značení hran:  $f_e, u_e$



# Ford-Fulkersonův Algoritmus

## Příklad s nulovým dolním omezením toku

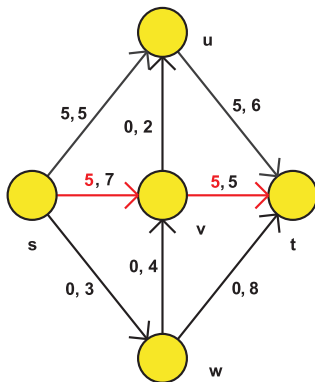
značení hran:  $f_e, u_e$



# Ford-Fulkersonův Algoritmus

## Příklad s nulovým dolním omezením toku

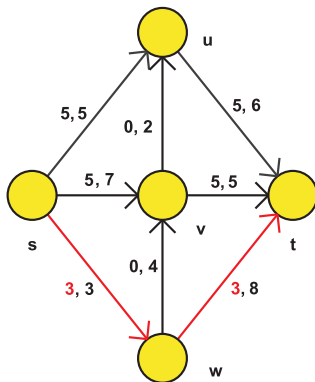
značení hran:  $f_e, u_e$



# Ford-Fulkersonův Algoritmus

## Příklad s nulovým dolním omezením toku

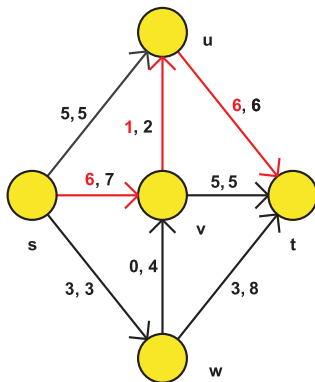
značení hran:  $f_e, u_e$



# Ford-Fulkersonův Algoritmus

## Příklad s nulovým dolním omezením toku

značení hran:  $f_e, u_e$

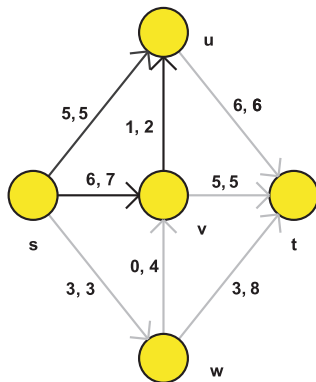




# Ford-Fulkersonův Algoritmus

## Příklad s nulovým dolním omezením toku

značení hran:  $f_e, u_e$



černé hrany propojují vrcholy z množiny  $A = \{s, u, v\}$  (množina  $A$  charakterizuje řez s minimální kapacitou)

# Ford-Fulkersonův Algoritmus

## Příklad s nenulovým dolním omezením toku

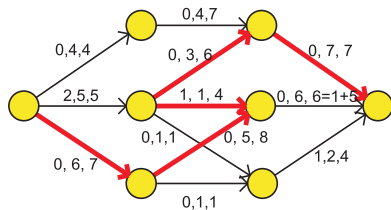
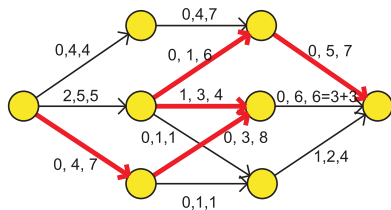
Tento příklad zároveň ukazuje, že **značkování proti směru hran nelze v algoritmu vynechat**. Jinak by v tomto případě z výchozího toku (vlevo) nebylo možné dosáhnout maximálního toku (vpravo).

Značení hran:  $l_e, f_e, u_e$ .

Kapacita zlepšující cesty je rovna 2.

Výsledný tok je maximální -

naleznete řez o minimální kapacitě.



## Řez

Je-li  $A \subset V(G)$ , pak řez určený množinou  $A$  je množina hran, jejíž jeden vrchol leží v  $A$  a druhý nikoli. **Minimální řez** je řez s minimální kapacitou  $C(A) = \sum_{e \in W^+(A)} u_e - \sum_{e \in W^-(A)} l_e$ , který odděluje  $s$  a  $t$ .

## Ford-Fulkersonova věta [1956]

Maximální hodnota toku z  $s$  do  $t$  v libovolné síti je rovna **kapacitě minimálního řezu**. Vyplyvá z LP duality.

Po zastavení algoritmu je řez tvořen hranami, které nedovolují další značkování. Neboli tyto hrany splňují:

$$f_e = u_e \quad \forall e \in W^+(A) \quad \text{a} \quad f_e = l_e \quad \forall e \in W^-(A).$$

To znamená, že velikost toku je rovna:

$$\sum_{e \in W^+(A)} f_e - \sum_{e \in W^-(A)} f_e = \sum_{e \in W^+(A)} u_e - \sum_{e \in W^-(A)} l_e.$$

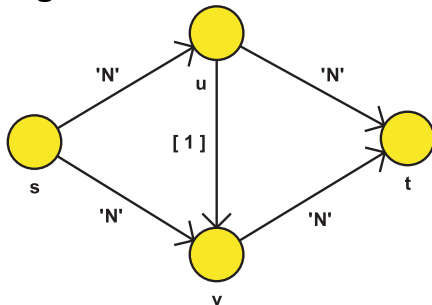
## Integral Flow Theorem (Danzing and Fulkerson [1956])

Pokud jsou kapacity sítě celočíselné, potom **existuje celočíselný maximální tok**.

Vyplývá z totální unimodularity incidenční matice orientovaného grafu  $G$ .

# Ford-Fulkersonův Algoritmus - Časová složitost

Pokud hledáme zlepšující cestu **nevhodným způsobem**, může se tok zvyšovat jen po jednotkových krocích. Pro neceločíselná omezení toku a neceločíselný tok se **algoritmus nemusí vůbec zastavit**.



## Edmonds a Karp [1972]

Pokud vždy vybíráme zlepšující cesty s **nejmenším počtem hran**, je časová náročnost algoritmu  $O(m^2 \cdot n)$ .

Flow 1 - dynamický tok

Flow 2 - výběr reprezentantů - existence spodního omezení

Flow 3 - zaokrouhlování v tabulce - existence spodního omezení

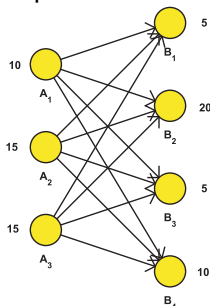
Podproblém úlohy maximálního toku.

## Přípustný tok v síti

- **Instance:** Uspořádaná trojice  $(G, u, b)$  kde  $G$  je orientovaný graf s hranami o horním omezení  $u : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  a dále s:
  - ohodnocením (zdrojů/spotřebičů) vrcholů  $b : V(G) \rightarrow \mathbb{R}$  kde  $\sum_{v \in V(G)} b_v = 0$ .
- **Cíl:** Rozhodnout, zda existuje přípustný tok  $f$  tak, aby platilo  $\sum_{e \in \delta^+(v)} f_e - \sum_{e \in \delta^-(v)} f_e = b_v$  pro všechny  $v \in G(V)$ .

# Příklad - dopravní úloha

**Jeden produkt** s danými **dodavateli** určitého množství (dodavatel reprezentován vrcholem s  $b_v > 0$ ) a **odběrateli** určitého množství (odběratel reprezentován vrcholem s  $b_v < 0$ ). Úkolem je rozhodnout, zda lze přepravit všechen produkt od dodavatelů k odběratelům v transportní síti s horním omezením linek  $u$ . Problém je popsán sítí (grafem) kde hrany grafu odpovídají úsekům potrubí, silnic, železnic, atd. s příslušnou kapacitou.



## Cíl

Úkolem je rozhodnout, zda lze přepravit všechen produkt od dodavatelů  $A$  k odběratelům  $B$  v transportní síti s kapacitami linek  $u$ .



Tento rozhodovací problém převedeme na **problém maximálního toku s nulovým dolním omezením**:

- 1 založíme zdroj  $s$  a přidáme hrany  $(s, v)$  s horním omezením  $u_v = b_v$  pro všechny vrcholy, pro které platí  $b_v > 0$
- 2 založíme spotřebič  $t$  a přidáme hrany  $(v, t)$  s horním omezením  $u_v = -b_v$  pro všechny vrcholy, pro které platí  $b_v < 0$
- 3 vyřešíme problém maximálního toku s nulovým dolním omezením (jako **počáteční přípustný tok** vezmeme nulový tok)
- 4 **pokud maximální tok saturuje** všechny hrany vycházející z  $s$  a/nebo vstupující do  $t$ , potom má problém přípustného toku v síti kladnou odpověď.

# Nalezení počátečního přípustného toku pro Ford-Fulkersonův Algoritmus

Pro případ kdy  $\forall e \in E(G); l_e = 0$  - triviální - lze vzít nulový tok, jelikož ten splňuje Kirchhoffův zákon.

Pro případ kdy  $\exists e \in E(G); l_e > 0$  převedeme hledání přípustného toku na **rozhodovací problém přípustného toku v síti** následujícím postupem:

- 1 Problém maximálního toku (s nenulovým dolním omezením) převedeme na **cirkulaci** přidáním hrany z  $t$  do  $s$  o nekonečném horním omezení, tím platí Kirchhoffův zákon pro všechny vrcholy v síti (včetně  $s$  a  $t$ ).
- 2 Hledaná přípustná cirkulace s dolním a horním omezením toku musí vyhovět následujícím omezením:

$$\begin{aligned} \sum_{e \in \delta^+(v)} f_e - \sum_{e \in \delta^-(v)} f_e &= 0 & v \in V(G) \\ l_e \leq f_e \leq u_e & & e \in E(G) \end{aligned}$$

# Nalezení počátečního přípustného toku pro Ford-Fulkersonův Algoritmus

- 3 Substitucí  $f_e = f'_e + l_e$  obdržíme transformovaný problém:

$$\sum_{e \in \delta^+(v)} f'_e - \sum_{e \in \delta^-(v)} f'_e = b_v \quad v \in V(G)$$

$$0 \leq f'_e \leq u_e - l_e \quad e \in E(G)$$

$$\text{kde } b_v = \sum_{e \in \delta^-(v)} l_e - \sum_{e \in \delta^+(v)} l_e \quad v \in V(G)$$

- 4 Toto je **rozhodovací problém přípustného toku v síti** jelikož  $\sum_{v \in V(G)} b_v = 0$  (povšimněte si, že  $l_e$  se nachází dvakrát v tomto součtu, jednou s kladným a jednou se záporným znaménkem).
- 5 Vyřešením tohoto rozhodovacího problému (t.j. přidáním  $s'$ ,  $t'$  a testem nasycenosti hran) zjistíme počáteční přípustnou cirkulaci/tok nebo rozhodneme, že neexistuje.

**Závěr:** problém nalezení **počátečního přípustného toku (s nenulovým dolním omezením)** jsme převedli na **problém maximálního toku s nulovým dolním omezením**.

# Problém nejlevnějšího toku v síti

Rozšíření úlohy maximálního toku o ceny hran a exaktní rozdíl vstupního a výstupního toku ve zdrojích/spotřebičích.

## Nejlevnější tok v síti

- **Instance:** Uspořádaná pětice  $(G, l, u, c, b)$  kde  $G$  je orientovaný graf s hranami o horním omezení  $u : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  a dolním omezení  $l : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  a dále s:
  - **cenami** hran  $c : E(G) \rightarrow \mathbb{R}$
  - ohodnocením (**zdrojů/spotřebičů**) vrcholů  $b : V(G) \rightarrow \mathbb{R}$  kde  $\sum_{v \in V(G)} b_v = 0$ .
- **Cíl:** Nalézt přípustný tok  $f$  jehož cena  $\sum_{e \in E(G)} f_e \cdot c_e$  je minimální (tj. chceme dopravit tok mezi uzly co nejlevněji) a zároveň platí  $\sum_{e \in \delta^+(v)} f_e - \sum_{e \in \delta^-(v)} f_e = b_v$  pro všechny  $v \in G(V)$ .  
Nebo rozhodnout, že přípustný tok neexistuje.

# Nejlevnější tok v síti - formulace LP

Proměnná  $f_e \in \mathbb{R}_0^+$  reprezentuje tok hranou  $e \in E(G)$ .

$$\min \sum_{e \in E(G)} c(e) \cdot f_e$$

$$\begin{aligned} \text{s.t. } \sum_{e \in \delta^+(v)} f_e - \sum_{e \in \delta^-(v)} f_e &= b_v & v \in V(G) \\ l_e \leq f_e \leq u_e & & e \in E(G) \end{aligned}$$

Maximální tok lze převést na nejlevnější tok:

- založ návratovou hranu z  $t$  do  $s$  s horním omezením  $\infty$  a cenou  $-1$
- ostatní hrany mají ceny rovny  $0$
- $b_v = 0$  pro všechny vrcholy včetně  $s$  a  $t$
- cirkulace s nejmenší (zápornou) cenou maximalizuje tok v návratové hraně

**Párování** v grafu  $G$  je taková množina hran  $P \subseteq E(G)$ , že žádné dvě hrany z množiny  $P$  nemají společný vrchol.

Pokud všechny vrcholy  $G$  jsou incidentní s některou hranou  $P$ , potom  $P$  nazýváme **perfektním párováním**.

Problémy:

- V daném grafu najít **maximální párování** (anglicky (Maximum Cardinality Matching Problem), tj. párování které má největší počet hran.
- Maximální párování v bipartitním grafu** (spec. případ úlohy a).
- V ohodnoceném grafu najít **nejlevnější maximální párování**, tj. nejlevnější párování ze všech, která jsou maximální.
- V úplném ohodnoceném bipartitním grafu, jehož strany mají stejné počty vrcholů, najít **nejlevnější perfektní párování**. Tento problém se často nazývá **přiřazovací úloha** a je speciálním případem úlohy c) a speciálním případem **úlohy nejlevnějšího toku**.

Tyto problémy jsou polynomiální. My ukážeme algoritmy pro bipartitní grafy, které patří k jednodušším.

Lze řešit například pomocí úlohy **Maximálního toku**:

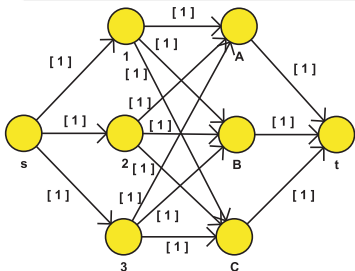
- založíme zdroj  $s$  a přidáme hrany  $(s, i)$  pro všechny  $i \in X$
- založíme spotřebič  $t$  a přidáme hrany  $(j, t)$  pro všechny  $j \in Y$
- orientaci hran zavedeme z  $s$  do  $X$ , z  $X$  do  $Y$  a z  $Y$  do  $t$
- horní omezení všech hran jsou 1 a dolní omezení jsou 0
- vyřešíme problém maximálního toku z  $s$  do  $t$  a tím najdeme maximální párování

# Příklad - Přřazovací úloha

Máme  $n$  pracovníků a  $n$  úkolů. Pro každou **dvojici pracovník-úkol** známe náklady na vykonání úlohy tímto pracovníkem.

## Cíl

Každému pracovníkovi přiřadit jeden úkol tak, aby celkové náklady byly minimální.



značení hran:  $u_e$   
náklady na vykonání úloh  
1,2,3 pracovníky A,B,C

	A	B	C
1	6	2	4
2	3	1	3
3	5	3	4

Vyřešíme buď jako problém **nejlevnějšího toku v síti** (viz. obrázek) nebo formulujeme jako problém **přřazovací úlohy**.



# Přiřazovací úloha - Nejlevnější perfektní párování v úplném bipartitním grafu, jehož strany mají stejné počty vrcholů

Popis:

- $G$  - úplný neorientovaný bipartitní graf se stranami  $X, Y$  takový, že  $|X| = |Y| = n$ .
- Ceny hran uspořádáme do matice, jejíž prvek  $c_{ij} \in \mathbb{R}_0^+$  je cenou hrany  $(i, j) \in X \times Y$ .

Základní myšlenka Maďarského algoritmu:

- Libovolné **ohodnocení vrcholů** reálnými čísly  $p(v)$  pro  $v \in V(G)$  definuje transformované ceny předpisem:  $c_{ij}^p = c_{ij} - p_i^x - p_j^y$ .
- Touto transformací se pro každé perfektní párování **změní cena o tutéž hodnotu** (každý vrchol se účastní právě jednou) a díky tomu je to nejlevnější stále dáno totožným výběrem hran.

Ohodnocení vrcholů  $p$  nazveme **přípustným ohodnocením**, jsou-li všechny transformované ceny nezáporné, tj.  $c_{ij}^p \geq 0$ .

Je-li  $p$  přípustným ohodnocením, pak **grafem rovnosti**  $G^p$  nazveme faktor grafu  $G$ , který obsahuje právě ty hrany, jejichž cena je nulová.

## Věta

Jestliže graf rovnosti  $G^p$  obsahuje perfektní párování  $P$ , pak  $P$  je optimálním řešením přiřazovací úlohy

Párování  $P$  má v grafu rovnosti  $G^p$  nulovou cenu. žádné jiné párování nemůže být levnější, protože jde o přípustné ohodnocení, kde  $c_{ij}^p \geq 0$ .

# Maďarský algoritmus

**Vstup:** Úplný neorientovaný bipartitní graf  $G$  a váhy  $c : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$ .

**Výstup:** Perfektní párování  $P \subseteq E(G)$  jehož cena  $\sum_{(i,j) \in P} c_{ij}$  je minimální.

- 1 Pro všechna  $i \in X$  spočítej  $p_i^x := \min_{j \in Y} \{c_{ij}\}$   
a pro všechna  $j \in Y$  spočítej  $p_j^y := \min_{i \in X} \{c_{ij} - p_i^x\}$
- 2 Sestroj gr. rovnosti  $G^P$ ;  $E(G^P) = \{(i,j) \in E(G); c_{i,j} - p_i^x - p_j^y = 0\}$
- 3 Nalezni maximální párování  $P$  v grafu  $G^P$ .  
Je-li toto párování perfektní, výpočet končí.
- 4 není-li  $P$  perfektní, nalezni množinu  $A \subseteq X$  a k ní v  $G^P$  incidentní množinu  $B \subseteq Y$  takovou, že  $|A| > |B|$ . Spočítej

$$d = \min_{i \in A, j \in Y \setminus B} \{c_{i,j} - p_i^x - p_j^y\}$$

a změň přípustné ohodnocení vrcholů takto:

$$p_i^x := p_i^x + d \text{ pro všechna } i \in A$$

$$p_j^y := p_j^y - d \text{ pro všechna } j \in B$$

Pokračuj krokem 2.

Časová náročnost algoritmu je  $O(n^4)$ .

# Maďarský algoritmus - příklad

Matice cen (pozor nejde o adjugovanou ani incidenční matici):

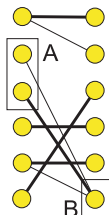
5	3	7	4	5	4
10	11	10	7	8	3
18	7	6	6	6	2
6	12	2	1	9	8
8	4	4	4	1	1
4	8	1	3	7	4

- 1 Nejdříve odečteme řádková minima od jednotlivých řádků - získáme ohodnocení vrcholů strany  $X$ .  
Ve vzniklé matici odečteme od každého sloupce sloupcové minimum - získáme ohodnocení vrcholů strany  $Y$ .

# Maďarský algoritmus - příklad

- 3 Vytvoříme matici transformovaných cen, ke každému řádku si poznamenejme hodnotu  $p_i^x$  a ke každému sloupci hodnotu  $p_j^y$ . Sestrojíme graf rovnosti a v něm nalezneme maximální párování (hrany zvýrazněny tučně).
- 4 Jelikož výsledné párování není perfektní, tak značkováním z volného vrcholu nalezneme množiny  $A$  (modře) a  $B$  (zeleně). Z modrých prvků matice cen nalezneme minimum  $d = 4$ .

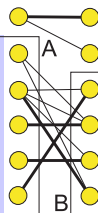
							$p_i^x$
	0	0	4	1	2	1	3
	5	8	7	4	5	0	3
	14	5	4	4	4	0	2
	3	11	1	0	8	7	1
	5	3	3	3	0	0	1
	1	7	0	2	6	3	1
$p_j^y$	2	0	0	0	0	0	



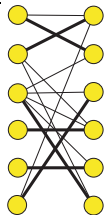
# Maďarský algoritmus - příklad

- 1 Hodnoty  $p_i^x$  snížíme o  $d$ , hodnoty  $p_j^y$  zvýšíme o  $d$ , přepočítáme matici cen.
- 2 V transformované matici přibylo několik nul a v  $G^p$  několik hran. Hrana (5,6) naopak ubyla.
- 3 Párování nelze zvětšit.
- 4 Nalezneme množiny  $A$  (modře) a  $B$  (zeleně). Minimum  $d = 1$ .
- 2 Nyní již v grafu existuje perfektní párování. Cena je rovna součtu ohodnocení vrcholů, 18.

							$p_i^x$
	0	0	4	1	2	5	3
	1	4	3	0	1	0	7
	10	1	0	0	0	0	6
	3	11	1	0	8	11	1
	5	3	3	3	0	4	1
	1	7	0	2	6	7	1
$p_j^y$	2	0	0	0	0	-4	



							$p_i^x$
	0	0	5	2	3	6	3
	0	3	3	0	1	0	8
	9	0	0	0	0	0	7
	2	10	1	0	8	11	2
	4	2	3	3	0	4	2
	0	6	0	2	6	7	2
$p_j^y$	2	0	-1	-1	-1	-5	



# Multikomoditní toky

Doposud jsme předpokládali pouze jednu komoditu.

Zavedeme **množinu komodit**  $M$  transportované v téže síti.

Každá komodita má několik zdrojů a několik spotřebičů.

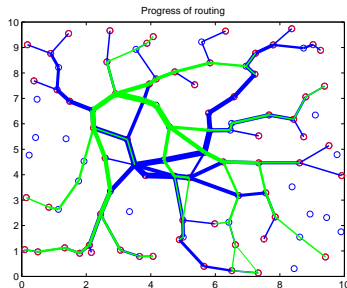
Proměnná  $f_e^m \in \mathbb{R}_0^+$  reprezentuje tok komodity  $m \in M$  hranou  $e \in E(G)$ .

**Příklad:** sensorová síť se dvěma komoditami a jedním spotřebičem pro každou z komodit:

- zdrojové vrcholy měří **teplotu(zelená)** a/nebo **vlhkost(modrá)** a zasílají je do jednoho koncentrátoru dat (spotřebiče) pro teplotu a jednoho pro vlhkost
- velikost toku (množství dat za čas)

Komunikační linky:

- kapacita (množství dat za čas)
- cena (energie na přenesení dat)



## Nejlevnější multikomoditní toky v síti

- **Instance:** Uspořádaná pětice  $(G, l, u, c, b^1 \dots b^m \dots b^{|M|})$  kde  $G$  je orientovaný graf s hranami o horním omezení  $u : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$ , dolním omezení  $l : E(G) \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  a ceně  $c : E(G) \rightarrow \mathbb{R}$  a dále s:
  - ohodnocením (**zdrojů/spotřebičů**) vrcholů  $b^m : V(G) \rightarrow \mathbb{R}$  kde  $\sum_{v \in V(G)} b_v^m = 0$  **pro všechny komodity**  $m \in M$ .
- **Cíl:** Nalézt přípustný tok  $f$  jehož cena  $\sum_{e \in E(G)} \sum_{m \in M} f_e^m \cdot c_e$  je minimální (tj. chceme dopravit tok mezi uzly co nejlevněji) a zároveň platí  $\sum_{e \in \delta^+(v)} f_e^m - \sum_{e \in \delta^-(v)} f_e^m = b_v^m$  pro všechny  $v \in G(V)$  a všechny komodity  $m \in M$ .  
Nebo rozhodnout, že přípustný tok neexistuje.






# Nejlevnější multikomoditní toky v síti - formulace LP

Proměnná  $f_e^m \in \mathbb{R}_0^+$  reprezentuje tok komodity  $m \in M$  hranou  $e \in E(G)$ .

$$\min \sum_{e \in E(G)} \sum_{m \in M} f_e^m \cdot c_e$$

$$\begin{aligned} \text{s.t. } \sum_{e \in \delta^+(v)} f_e^m - \sum_{e \in \delta^-(v)} f_e^m &= b_v^m & v \in V(G), m \in M \\ l_e \leq \sum_{m \in M} f_e^m \leq u_e & & e \in E(G) \end{aligned}$$

- 1. Kirchhoffův zákon platí v každém vrcholu pro **každou komoditu**
- Multikomoditní toky lze řešit pomocí LP - **polynomiální problém**
- Celočíselnost však není zaručena, jelikož matice  $A$  v LP **není totálně unimodulární**
- (Praktická zkušenost) ILP formulace, zaručující celočíselnost, je řešitelná pro velké instance v přijatelném čase

-  Ravindra K. Ahuja, Thomas L. Magnanti, and James B. Orlin.  
*Network Flows: Theory, Algorithms, and Applications.*  
Prentice Hall, 1993.
-  Jiří Demel.  
Grafy a jejich aplikace.  
Academia, 2002.
-  B. H. Korte and Jens Vygen.  
*Combinatorial Optimization: Theory and Algorithms.*  
Springer, third edition, 2006.